

# Глава 1

## Аналитическая механика

### 1.1 Общее уравнение динамики

Дифференциальное уравнение движения точки по оси  $x$  имеет вид

$$m\ddot{x} = F_x \quad (1.1)$$

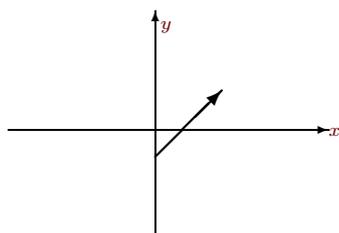


Рис. 1

На рисунке 1 изображен вектор [2]. Воспользуемся уравнением (1.1)

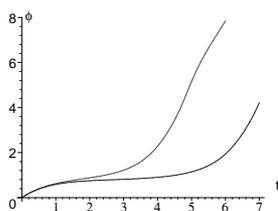


Рис. 2



# Литература

- [1] *Арнольд В.И.* Теория катастроф. — М.:Наука, 1990. 128 с.
- [2] *Кирсанов М.Н.* Решебник. Теоретическая механика/ Под ред. А.И. Кириллова — М.: ФИЗМАТЛИТ, 2008. С. 384.