

## Приложение. Геометрические характеристики сечений

Таблица 2

### Прямоугольник, треугольник, круг и половина круга

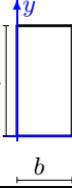
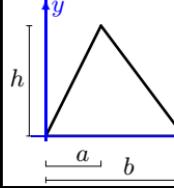
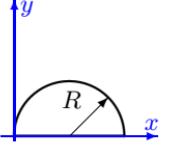
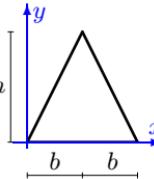
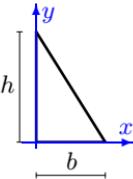
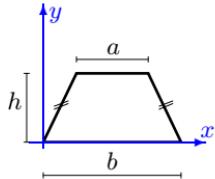
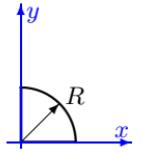
				
$F$	$bh$	$\frac{bh}{2}$	$\pi R^2$	$\frac{\pi R^2}{2}$
$x_c$	$\frac{b}{2}$	$\frac{a+b}{3}$	$R$	$R$
$y_c$	$\frac{h}{2}$	$\frac{h}{3}$	$R$	$\frac{4R}{3\pi}$
$J_x$	$\frac{bh^3}{3}$	$\frac{bh^3}{12}$	$\frac{5\pi R^4}{4}$	$\frac{\pi R^4}{8}$
$J_y$	$\frac{hb^3}{3}$	$\frac{hb(a^2 + ab + b^2)}{12}$	$\frac{5\pi R^4}{4}$	$\frac{5\pi R^4}{8}$
$J_{xy}$	$\frac{b^2 h^2}{4}$	$\frac{bh^2(b+2a)}{24}$	$\pi R^4$	$\frac{2R^4}{3}$
$J_{xc}$	$\frac{bh^3}{12}$	$\frac{bh^3}{36}$	$\frac{\pi R^4}{4}$	$R^4 \left( \frac{\pi}{8} - \frac{8}{9\pi} \right)$
$J_{yc}$	$\frac{hb^3}{12}$	$\frac{hb(a^2 - ab + b^2)}{36}$	$\frac{\pi R^4}{4}$	$\frac{\pi R^4}{8}$
$J_{xy_c}$	0	$\frac{h^2 b(2a - b)}{72}$	0	0

Таблица 3

**Равнобедренный треугольник, прямоугольный треугольник, равнобедренная трапеция и четверть круга**

				
$F$	$bh$	$\frac{bh}{2}$	$\frac{h(a+b)}{2}$	$\frac{\pi R^2}{4}$
$x_c$	$b$	$\frac{b}{3}$	$b/2$	$\frac{4R}{3\pi}$
$y_c$	$\frac{h}{3}$	$\frac{h}{3}$	$\frac{h(b+2a)}{3(a+b)}$	$\frac{4R}{3\pi}$
$J_x$	$\frac{bh^3}{6}$	$\frac{bh^3}{12}$	$\frac{h^3(3a+b)}{12}$	$\frac{\pi R^4}{16}$
$J_y$	$\frac{7hb^3}{6}$	$\frac{hb^3}{12}$	$\frac{h(a+b)(a^2+7b^2)}{48}$	$\frac{\pi R^4}{16}$
$J_{xy}$	$\frac{b^2h^2}{3}$	$\frac{b^2h^2}{24}$	$\frac{bh^2(2a+b)}{12}$	$\frac{R^4}{8}$
$J_{xc}$	$\frac{bh^3}{18}$	$\frac{bh^3}{36}$	$\frac{h^3((a+b)^2+2ab)}{36(a+b)}$	$R^4 \left( \frac{\pi}{16} - \frac{4}{9\pi} \right)$
$J_{yc}$	$\frac{hb^3}{6}$	$\frac{hb^3}{36}$	$\frac{h(a+b)(a^2+b^2)}{48}$	$R^4 \left( \frac{\pi}{16} - \frac{4}{9\pi} \right)$
$J_{xy_c}$	0	$-\frac{h^2b^2}{72}$	0	$R^4 \left( \frac{1}{8} - \frac{4}{9\pi} \right)$

В таблицах 2 и 3 даны площадь фигуры  $F$ , координаты центра тяжести  $x_c, y_c$ , осевые ( $J_x, J_y$ ) и центробежный  $J_{xy}$  моменты инерции относительно заданных осей и центральные моменты инерции  $J_{xc}, J_{yc}, J_{xy_c}$  (относительно осей, проходящих через центр тяжести фигуры параллельно заданным).