

$x$ . Учитывая соотношение скоростей (11.23), получим, что перемещение  $\Delta_{Kx}$  связано со смещением прессы по формуле

$$\Delta_{Kx} = S(1 + \sin \alpha) \operatorname{tg} \alpha.$$

Отсюда  $A_F = FS(1 + \sin \alpha) \operatorname{tg} \alpha$ . И, наконец, работа момента на угле поворота цилиндра равна  $M\varphi$ . Интегрируя по времени (11.22), получим  $\varphi = -(S/R) \operatorname{tg} \alpha$ . Следовательно, работа момента имеет вид  $A_M = -M(S/R) \operatorname{tg} \alpha$ . Суммарная работа

$$A = A_P + A_F + A_M = S(P + F(1 + \sin \alpha) \operatorname{tg} \alpha - (M/R) \operatorname{tg} \alpha),$$

или, с учетом данных задачи,

$$A = 0,04(13 + 10 \cdot 12 \cdot (9/5) \cdot (4/3) - 9/1 \cdot (4/3)) = 1 \text{ Нм}.$$

По теореме об изменении кинетической энергии

$$T - T_0 = A.$$

Но так как в начальном состоянии система находилась в покое, и  $T_0 = 0$ , то отсюда получаем уравнение для определения скорости  $25v^2 = 1$ . Находим скорость прессы

$$v = \sqrt{1/25} = 0,2 \text{ м/с} = 20 \text{ см/с}.$$

## Глава 12

### Аналитическая механика

Из множества задач, решаемых методами аналитической механики в этой главе рассматриваются задачи на принцип возможных перемещений и составление уравнений Лагранжа 2-го рода для систем с одной ( $s = 1$ ) или двумя ( $s = 2$ ) степенями свободы. Уравнение имеет вид

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{q}_i} - \frac{\partial T}{\partial q_i} = Q_i, \quad (12.1)$$

Здесь  $T$  — кинетическая энергия системы,  $q_i$  — обобщенная координата,  $Q_i$  — обобщенная сила,  $i = 1, \dots, s$ . В некоторых задачах обобщенные координаты заданы, в некоторых их требуется выбрать самостоятельно. Ответ не зависит от выбора обобщенных координат, а вот решение может быть короче или длиннее. Почти во всех случаях наиболее сложная часть задачи — кинематика. Рекомендуется использовать метод кинематических графов.

**Д11. 27.**

$$T = \frac{\dot{\varphi}^2}{2}(7 \sin(2\varphi) + 14 \cos^2(3\varphi)),$$

$$Q = 378, \varphi = \pi/4, \dot{\varphi} = 4.$$

**Д11. 29.**

$$T = \frac{\dot{\varphi}^2}{2}(14 \sin^2(3\varphi) + 3),$$

$$Q = -84, \varphi = \pi/4, \dot{\varphi} = 2.$$

**Д11. 28.**

$$T = \frac{\dot{\varphi}^2}{2}(7 \sin(2\varphi) + 18 \sin^2 \varphi + 1),$$

$$Q = 42, \varphi = \pi/4, \dot{\varphi} = 4.$$

**Д11. 30.**

$$T = \frac{\dot{\varphi}^2}{2}(10 \sin^2 \varphi + 11 \cos \varphi),$$

$$Q = -224, \varphi = \pi, \dot{\varphi} = 6.$$

### Пример решения

**Задача.** Дано выражение кинетической энергии и обобщенной силы механической системы с одной степенью свободы

$$T = \frac{\dot{\varphi}^2}{2}(1 - \sin^4 \varphi), \quad Q = 4 \text{ Нм}.$$

В некоторый момент известны значения обобщенной координаты  $\varphi = \pi/4$  и скорости  $\dot{\varphi} = 4 \text{ с}^{-1}$ . Найти ускорение  $\ddot{\varphi}$ .

### Решение

Для решения задачи воспользуемся уравнением Лагранжа 2-го рода (12.1), с. 298. Обобщенная координата в этой задаче является углом, поэтому обобщенная сила имеет размерность момента (Нм). Вычислим производные, входящие в это уравнение

$$\frac{\partial T}{\partial \dot{\varphi}} = \dot{\varphi}(1 - \sin^4 \varphi),$$

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial T}{\partial \dot{\varphi}} = \ddot{\varphi}(1 - \sin^4 \varphi) - 4 \dot{\varphi}^2 \sin^3 \varphi \cos \varphi,$$

$$\frac{\partial T}{\partial \varphi} = -2 \dot{\varphi}^2 \sin^3 \varphi \cos \varphi.$$

Уравнение Лагранжа примет вид <sup>1</sup>

$$\ddot{\varphi}(1 - \sin^4 \varphi) - 2 \dot{\varphi}^2 \sin^3 \varphi \cos \varphi = Q.$$

Отсюда при  $\varphi = \pi/4$  и  $\dot{\varphi} = 4 \text{ с}^{-1}$  находим

$$\ddot{\varphi} = \frac{4 + 8}{1 - 1/4} = 16 \text{ с}^{-2}.$$

<sup>1</sup>В общем случае при  $T = (1/2)\dot{\varphi}^2 F(\varphi)$  имеем уравнение Лагранжа  $\ddot{\varphi}F + (1/2)\dot{\varphi}^2 F'_{\varphi} = Q$ .