

**§ 66. ТЕОРЕМА О СЛОЖЕНИИ УСКОРЕНИЙ
(ТЕОРЕМА КОРИОЛИСА)**

Найдем зависимость между относительным, переносным и абсолютным ускорениями точки. Из равенства (84) получим

$$\bar{a}_{аб} = \frac{d\bar{v}_{аб}}{dt} = \frac{d\bar{v}_{от}}{dt} + \frac{d\bar{v}_{пер}}{dt}. \quad (85)$$

Производные здесь определяют изменение каждого из векторов при абсолютном движении. Эти изменения складываются в общем случае из изменений при относительном и при переносном движениях, что ниже будет непосредственно показано. Следовательно, если условиться изменения, которые векторы $\bar{v}_{от}$ и $\bar{v}_{пер}$ получают при относительном движении, отмечать индексом «1», а при переносном движении — индексом «2», то равенство (85) примет вид

$$\bar{a}_{аб} = \frac{(d\bar{v}_{от})_1}{dt} + \frac{(d\bar{v}_{от})_2}{dt} + \frac{(d\bar{v}_{пер})_1}{dt} + \frac{(d\bar{v}_{пер})_2}{dt}. \quad (86)$$

Но по определению (см. § 64, п. 1) относительное ускорение характеризует изменение относительной скорости только при относительном движении; движение осей *Охуз*, т. е. переносное движение при этом во внимание не принимается. Поэтому

$$\bar{a}_{от} = \frac{(d\bar{v}_{от})_1}{dt}. \quad (87)$$

В свою очередь, переносное ускорение характеризует изменение переносной скорости только при переносном движении, так как $\bar{a}_{пер} = \bar{a}_m$ (см. § 64, п. 2), где *m* — точка, неизменно связанная с осями *Охуз* и, следовательно, получающая ускорение только при движении вместе с этими осями, т. е. при переносном движении. Поэтому

$$\bar{a}_{пер} = \frac{(d\bar{v}_{пер})_2}{dt}. \quad (88)$$

В результате из равенства (86) получим

$$\bar{a}_{аб} = \bar{a}_{от} + \bar{a}_{пер} + \frac{(d\bar{v}_{от})_2}{dt} + \frac{(d\bar{v}_{пер})_1}{dt}. \quad (89)$$

Введем обозначение

$$\bar{a}_{\text{кор}} = \frac{(d\bar{v}_{\text{от}})_2}{dt} + \frac{(d\bar{v}_{\text{пер}})_1}{dt}. \quad (90)$$

Величина $\bar{a}_{\text{кор}}$, характеризующая изменение относительной скорости точки при переносном движении и переносной скорости точки при ее относительном движении, называется поворотным, или кориолисовым, ускорением точки. В результате равенство (89) примет вид

$$\bar{a}_{\text{аб}} = \bar{a}_{\text{от}} + \bar{a}_{\text{пер}} + \bar{a}_{\text{кор}}. \quad (91)$$

Формула (91) выражает следующую теорему Кориолиса о сложении ускорений*: при сложном движении ускорение точки равно геометрической сумме трех ускорений: относительного, переносного и поворотного, или кориолисова.

Найдем для вычисления $\bar{a}_{\text{кор}}$ формулу, вытекающую из равенства (90). При этом, рассматривая общий случай, будем считать переносное движение, т. е. движение подвижных осей $Ox_1y_1z_1$, а с ними и кривой AB (см. рис. 182), слагающимся из поступательного движения вместе с некоторым полюсом и вращения вокруг этого полюса с угловой скоростью $\bar{\omega}$, называемой переносной угловой скоростью. Величина $\bar{\omega}$, как показано в § 63, от выбора полюса не зависит и на изображенных рис. 188, где полюс точка m , и рис. 189, где полюс O , имеет одно и то же значение.

Начнем с определения $(d\bar{v}_{\text{от}})_2/dt$. При рассматриваемом переносном движении вектор $\bar{v}_{\text{от}}$, направленный по касательной к кривой AB , переместится вместе с этой кривой поступательно (придет в положение \bar{m}_1b , рис. 188) и одновременно повернется вокруг точки m_1 до положения \bar{m}_1b_1 . В результате вектор $\bar{v}_{\text{от}}$ получит в переносном движении приращение $(d\bar{v}_{\text{от}})_2 = \bar{b}b_1 = \bar{v}_b \cdot dt$, где \bar{v}_b — скорость, с которой перемещается точка b при повороте вектора $\bar{m}_1b = \bar{v}_{\text{от}}$ вокруг точки m_1 . Так как этот поворот происходит с угловой скоростью $\bar{\omega}$, то по формуле (76) $\bar{v}_b = \bar{\omega} \times \bar{m}_1b = \bar{\omega} \times \bar{v}_{\text{от}}$. В результате получаем $(d\bar{v}_{\text{от}})_2 = \bar{v}_b \cdot dt = \bar{\omega} \times \bar{v}_{\text{от}} dt$ и

$$\frac{(d\bar{v}_{\text{от}})_2}{dt} = \bar{\omega} \times \bar{v}_{\text{от}}. \quad (92)$$

* Гюстав Кориолис (1792—1843) — французский ученый, известный своими трудами по теоретической и прикладной механике. Кориолисово ускорение называют еще поворотным, так как оно появляется при наличии у подвижных осей вращения (поворота).

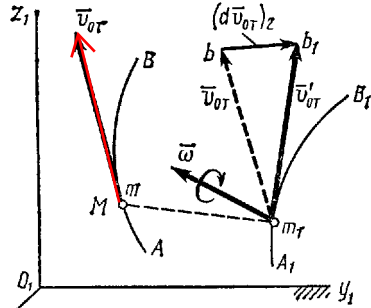
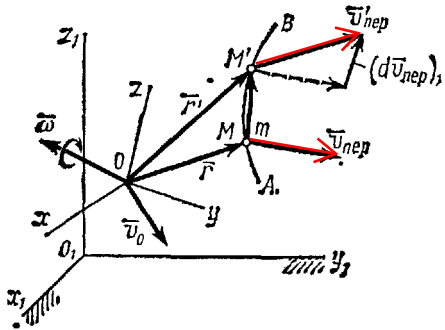


Рис. 188

Теперь определим $(d\bar{v}_{\text{пер}})_1/dt$. Скорость $\bar{v}_{\text{пер}}$ равна скорости той неизменно связанной с подвижными осями точки m кривой AB , с которой в данный момент времени совпадает точка M (рис. 189). Если точку O принять за полюс и обозначить через \bar{r} вектор $\overline{Om} = \overline{OM}$, то по формуле (81)



$$\bar{v}_{\text{пер}} = \bar{v}_0 + \bar{\omega} \times \bar{r}.$$

Совершив за промежуток времени dt относительное перемещение $\overline{MM'} = \bar{v}_{\text{от}} \cdot dt$, точка придет в положение M' , для которого $\bar{r}' = \bar{r} + \overline{MM'}$ и

$$\begin{aligned} \bar{v}'_{\text{пер}} &= \bar{v}_0 + \bar{\omega} \times \bar{r}' = \\ &= \bar{v}_0 + \bar{\omega} \times (\bar{r} + \overline{MM'}). \end{aligned}$$

Рис. 189

Следовательно, вследствие того, что точка совершает относительное перемещение $\overline{MM'} = \bar{v}_{\text{от}} dt$, вектор $\bar{v}_{\text{пер}}$ получает приращение

$$(d\bar{v}_{\text{пер}})_1 = \bar{v}'_{\text{пер}} - \bar{v}_{\text{пер}} = \bar{\omega} \times \overline{MM'} = \bar{\omega} \times \bar{v}_{\text{от}} dt,$$

откуда

$$\frac{(d\bar{v}_{\text{пер}})_1}{dt} = \bar{\omega} \times \bar{v}_{\text{от}}. \tag{93}$$

Подставляя величины (92) и (93) в равенство (90), получим

$$\bar{a}_{\text{кор}} = 2 (\bar{\omega} \times \bar{v}_{\text{от}}). \tag{94}$$

Таким образом, *кориолисово ускорение равно удвоенному векторному произведению переносной угловой скорости (угловой скорости подвижной системы отсчета) на относительную скорость точки.*

Случай поступательного переносного движения. В этом случае $\bar{\omega} = 0$ и, следовательно, $\bar{a}_{\text{кор}} = 0$. В результате равенство (91) дает *

$$\bar{a}_{\text{аб}} = \bar{a}_{\text{от}} + \bar{a}_{\text{пер}} \tag{95}$$

* Этот результат виден и из рис. 188, 189. Когда кривая AB перемещается поступательно, то вектор $\bar{v}_{\text{от}}$ придет в положение m_1b , показанное на рис. 188 пунктиром, т. е. не изменится, и будет $(d\bar{v}_{\text{от}})_2 = 0$. Одновременно при этом все точки кривой AB имеют одинаковые скорости и в точке M' (рис. 189) $\bar{v}'_{\text{пер}}$ будет таким же, как в точке M , т. е. показанным пунктиром, вследствие чего $(d\bar{v}_{\text{пер}})_1 = 0$.