

К21. 23.

$$A(4, 0, 3), B(0, 0, 3),$$

$$C(2, 2, 1), D(3, 5, 0),$$

$$v_{Bx} = 0, v_{By} = 12, v_{Bz} = 0.$$

К21. 25.

$$A(4, 0, 3), B(0, 0, 4),$$

$$C(2, 4, 1), D(1, 5, 0),$$

$$v_{Bx} = 0, v_{By} = 48, v_{Bz} = 16.$$

К21. 27.

$$A(2, 0, 4), B(0, 0, 3),$$

$$C(3, 3, 3), D(2, 5, 0),$$

$$v_{Bx} = 9, v_{By} = 0, v_{Bz} = 18.$$

К21. 29.

$$A(3, 0, 4), B(0, 0, 4),$$

$$C(0, 2, 3), D(3, 4, 0),$$

$$v_{Bx} = 0, v_{By} = 0, v_{Bz} = -6.$$

К21. 24.

$$A(3, 0, 1), B(0, 0, 4),$$

$$C(1, 4, 4), D(2, 2, 0),$$

$$v_{Bx} = 6, v_{By} = 0, v_{Bz} = 0.$$

К21. 26.

$$A(2, 0, 1), B(0, 0, 1),$$

$$C(3, 3, 1), D(1, 4, 0),$$

$$v_{Bx} = 9, v_{By} = 0, v_{Bz} = 18.$$

К21. 28.

$$A(1, 0, 4), B(0, 0, 2),$$

$$C(1, 3, 2), D(2, 2, 0),$$

$$v_{Bx} = 0, v_{By} = -12, v_{Bz} = -4.$$

К21. 30.

$$A(1, 0, 1), B(0, 0, 3),$$

$$C(0, 5, 3), D(1, 1, 0),$$

$$v_{Bx} = -5, v_{By} = -15, v_{Bz} = -10.$$

Пример решения

Задача. Механизм состоит из треугольной пластины ABC , скрепленной сферическими шарнирами с вертикальным стержнем CC' и с двумя наклонными CD и AA' (рис. 158). Сферические шарниры A' , C' , D расположены в горизонтальной плоскости xy . Известна скорость вершины B : $v_{Bx} = 0$, $v_{By} = 6$ м/с, $v_{Bz} = -2$ м/с и координаты вершин пластины и шарниров (в метрах): $A(4, 0, 3)$, $B(0, 0, 2)$, $C(0, 4, 2)$, $D(2, 4, 0)$. Найти угловую скорость пластины.

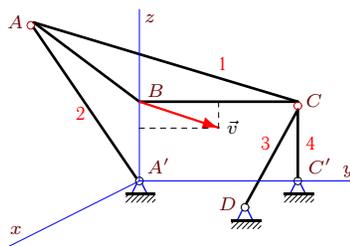


Рис. 158

Решение

Пронумеруем тела механизма. Пластина — № 1, стержни — № 2, 3, 4. Запишем три векторные уравнения, связывающие известную ско-

рость точки B с нулевыми скоростями неподвижных точек A' , C' и D . Эти уравнения соответствуют кинематическим графам (по аналогии с графами при плоском движении), рис. 159.

$$B \xrightarrow{1} A \xrightarrow{2} A',$$

$$B \xrightarrow{1} C \xrightarrow{3} D,$$

$$B \xrightarrow{1} C \xrightarrow{4} C'$$

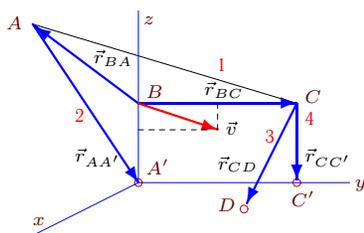


Рис. 159

В векторной форме имеем следующие соотношения

$$\vec{v}_{A'} = \vec{v}_B + \vec{\omega}_2 \times \vec{r}_{AA'} = \vec{v}_B + \vec{\omega}_1 \times \vec{r}_{BA} + \vec{\omega}_2 \times \vec{r}_{AA'}, \quad (9.1)$$

$$\vec{v}_D = \vec{v}_C + \vec{\omega}_3 \times \vec{r}_{CD} = \vec{v}_B + \vec{\omega}_1 \times \vec{r}_{BC} + \vec{\omega}_3 \times \vec{r}_{CD}, \quad (9.2)$$

$$\vec{v}_{C'} = \vec{v}_C + \vec{\omega}_4 \times \vec{r}_{CC'} = \vec{v}_B + \vec{\omega}_1 \times \vec{r}_{BC} + \vec{\omega}_4 \times \vec{r}_{CC'}. \quad (9.3)$$

Система (9.1–9.3) состоит из 9 скалярных уравнений и содержит четыре векторные, т. е. 12 скалярные неизвестные. Для того, чтобы замкнуть систему, требуются еще три уравнения. Они получаются из следующих очевидных соображений. Стержни AA' , CC' и CD , имея сферические шарниры по концам, могут вращаться вокруг своей продольной оси с произвольной скоростью, никак не влияющей на движение пластины. Для того, чтобы замкнуть систему положим угловые скорости вращений стержней вокруг их продольных осей произвольными величинами, например нулями. Это выражается в виде равенства нулю скалярных произведений

$$\begin{aligned} \vec{\omega}_2 \cdot \vec{r}_{A'A} &= 0, \\ \vec{\omega}_3 \cdot \vec{r}_{CD} &= 0, \\ \vec{\omega}_4 \cdot \vec{r}_{CC'} &= 0. \end{aligned} \quad (9.4)$$

Радиусы-векторы, входящие в эти уравнения, имеют вид

$$\vec{r}_{BA} = \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \vec{r}_{AA'} = \begin{bmatrix} -4 \\ 0 \\ -3 \end{bmatrix}, \quad \vec{r}_{BC} = \begin{bmatrix} 0 \\ 4 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \vec{r}_{CD} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \\ -2 \end{bmatrix}, \quad \vec{r}_{CC'} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -2 \end{bmatrix}.$$

Таким образом, имеем три векторных уравнения (9.1–9.3) и три скалярных уравнения (9.4), т. е. всего 12 уравнений для четырех векторных неизвестных $\vec{\omega}_1$, $\vec{\omega}_2$, $\vec{\omega}_3$, $\vec{\omega}_4$. Перепишем эту систему в скалярной форме

с учетом данных задачи. Уравнение (9.1) примет вид:

$$\begin{aligned}\omega_{1y} - 3\omega_{2y} &= 0, \\ 16 + 4\omega_{1z} - \omega_{1x} - 4\omega_{2z} + 3\omega_{2x} &= 0, \\ -8 - 4\omega_{1y} + 4\omega_{2y} &= 0.\end{aligned}$$

Аналогично, запишем уравнение (9.2)

$$\begin{aligned}-4\omega_{1z} - 2\omega_{3z} &= 0, \\ 16 + 2\omega_{3z} + 2\omega_{3x} &= 0, \\ -8 + 4\omega_{1x} - 2\omega_{3y} &= 0,\end{aligned}$$

и уравнение (9.3):

$$\begin{aligned}-4\omega_{1z} - 2\omega_{4z} &= 0, \\ 16 + 2\omega_{4x} &= 0, \\ -8 + 4\omega_{1x} &= 0.\end{aligned}$$

Замыкают систему скалярные произведения (9.4)

$$\begin{aligned}-4\omega_{2x} - 3\omega_{2z} &= 0, \\ 2\omega_{3x} - 2\omega_{3z} &= 0, \\ -2\omega_{4z} &= 0.\end{aligned}$$

Получим решение системы уравнений (в с^{-1}):

$$\begin{aligned}\omega_{1x} &= 2, \quad \omega_{1y} = -3, \quad \omega_{1z} = 0, \\ \omega_{2x} &= -1,68, \quad \omega_{2y} = -1, \quad \omega_{2z} = 2,24, \\ \omega_{3x} &= -4, \quad \omega_{3y} = 0, \quad \omega_{3z} = -4, \\ \omega_{4x} &= -8, \quad \omega_{4y} = 0, \quad \omega_{4z} = 0.\end{aligned}$$

Искомый вектор угловой скорости пластины имеет вид (в с^{-1}):

$$\vec{\omega}_1 = [2, -3, 0]^T.$$