

```

> od;
> M;
      [ 0  -ck  sin(kL)  -sin(kL)k^2 ]
      [ 1  -EJk^2 cos(kL)  -cos(kL)k^2 ]
      [ 0   -c      L      0 ]
      [ 1   0      1      0 ]
> Dtr:=subs(EJ=b*c*L, L=t/k, Determinant(M));
      Dtr := -c sin(t) k^2 + c k^2 cos(t) t - b c t^2 k^2 sin(t)
> b:=solve(Dtr,b);
      b := - (sin(t) - cos(t) t) / (t^2 sin(t))
> t:=fsolve(b-1, t=0.01..4);
      t := 3.405608031
> mu:=evalf(Pi/t); #Коэффициент приведения длины
      μ := 0.9224762877

```

11.20. Устойчивость неоднородных стержней

В программе 34 реализован приближенный энергетический метод определения критической нагрузки сжатого стержня.

Заметим, что подстановку значений x в выражение v можно выполнить либо с помощью `subs(x=0, v)`, либо `eval(v, [x=0])`. В обоих случаях выражение v не меняется, и в него можно опять подставляет другие значения x .

В качестве примера решена задача на с. 251.

Программа 34

```

> restart;
> with(LinearAlgebra):
> a1:=1.5: a2:=1: k1:=1: k2:=1: c:=1/2:
      Задаем форму прогиба
> v:=sum(C[i]*(x/L)^i, i=0..6):
      Заделка в левой опоре
> eq[1]:=subs(x=0, v):
> eq[2]:=subs(x=0, diff(v, x)):
      Промежуточная шарнирная опора
> eq[3]:=subs(x=L*c, v):
      Шарнир на правой опоре
> eq[4]:=subs(x=L, v):
> eq[5]:=subs(x=L, diff(v, x$2)):

```

```

    Определяем коэффициенты
> s:=solve({seq(eq[i],i=1..5)},{seq(C[i],i=0..4)}):
> assign(s):
    Энергия изгиба
> J1:=int(a1*EJ*diff(v,x$2)^2,x=0..c*L)
>   +int(a2*EJ*diff(v,x$2)^2,x=c*L..L):
    Работа сжимающих сил
> J2:=k1*int(diff(v,x)^2,x=0..c*L)
>   +k2*int(diff(v,x)^2,x=0..L):
> eqa:=simplify(evalf(P*J2-J1)*L^3):
    Минимизируем критическую силу по C[5] и C[6]
> for i to 2 do
> s1[i]:=diff(eqa,C[i+4]);
> od:
> M:=Matrix(2):
> for i to 2 do
>   for j to 2 do
>     M[j,i]:=coeff(s1[i],C[j+4]);
>   od;
> od;
> M;
> solve(Determinant(M),P);

```

$$\begin{bmatrix} -0.6383928 EJ + 0.01206289 PL^2 & -2.006696 EJ + 0.03853937 PL^2 \\ -2.006696 EJ + 0.03853937 PL^2 & -6.388951 EJ + 0.1238459 PL^2 \end{bmatrix}$$

$$\frac{117.4238105 EJ}{L^2}, \frac{50.98540635 EJ}{L^2}$$

Точное решение задачи об устойчивости стержня переменного сечения получаем из условия существования ненулевого решения дифференциального уравнения продольного изгиба.

Оператор `assume` использован для того, чтобы упростить выражение $L\sqrt{\frac{\xi^2}{L^2}}$, получающееся в результате решения задачи. Очевидно, Maple не может упростить результат до ξ , так как в зависимости от знаков L и ξ ответ имеет вид $\pm\xi$. Именно поэтому оператором `assume` мы назначаем знаки необходимым величинам. Аналогичный случай рассмотрен на с. 304.

```

> restart;
> k1:=sqrt(2*P/a1/EJ):k2:=sqrt(P/a2/EJ):
  EJ1=1.5EJ, EJ2=EJ
> a1:=1.5: a2:=1:
  Решение дифф.уравнения 4-го порядка ищем в виде
> y1:=C[1]*sin(k1*x)+C[2]*cos(k1*x)+C[3]*x+C[4]:
> y2:=C[5]*sin(k2*x)+C[6]*cos(k2*x)+C[7]*x+C[8]:
  На левой опоре (заделка)
> eq[1]:=subs(x=0,y1):
> eq[2]:=subs(x=0,diff(y1,x)):
  На промежуточной шарнирной опоре
> eq[3]:=subs(x=L/2,diff(y1,x)-diff(y2,x)):
> eq[4]:=subs(x=L/2,y1):
> eq[5]:=subs(x=L/2,y2):
> eq[6]:=subs(x=L/2,diff(y1,x$2)-diff(y2,x$2)):
  На правой опоре (шарнир)
> eq[7]:=subs(x=L,y2):
> eq[8]:=subs(x=L,diff(y2,x$2)):
> with(LinearAlgebra):
  Формируем матрицу системы для C[1],...,C[8]
> M:=Matrix(8):
> for i to 8 do
>   for j to 8 do
>     M[j,i]:=coeff(eq[i],C[j]);
>   od;
> od;
> assume(xi>0,L>0);
> U:=simplify(subs(P=xi^2*EJ/L^2,
>
  simplify(Determinant(M),trig)))*L^4:
> xi:=fsolve(U,xi=0.1..7.5);
> P1:=xi^2*EJ/L^2;
  ξ := 6.898324570
  P1 :=  $\frac{47.58688187 EJ}{L^{-2}}$ 

```
