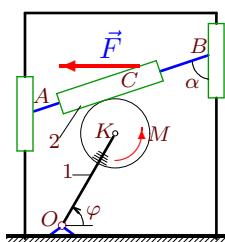


Уравнение Лагранжа для системы с одной степенью свободы

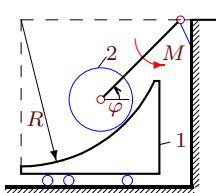
Кирсанов М.Н. Решебник. Теоретическая механика/Под ред. А. И. Кириллова.– М.:ФИЗМАТЛИТ, 2008.– 384 с. (с.300.)

Задача 30.1.



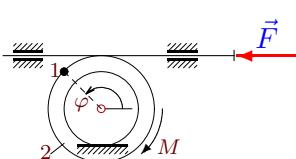
Две муфты, скользящие по вертикальным направляющим, жестко соединены стержнем AB , по которому движется муфта C . Диск радиуса r , жестко соединенный с кривошипом $OK = a$, катится по этой муфте без проскальзывания. Масса кривошипа равна m_1 , муфты C – m_2 . К диску приложен момент M , к муфте C – горизонтальная сила F . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота кривошипа φ .

Задача 30.2.



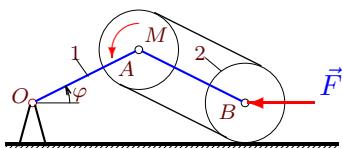
Груз массой m_1 движется на невесомых подшипниках по горизонтальной плоскости. По цилиндрической поверхности груза радиусом $R = 4r$ катится диск радиусом r , закрепленный на стержне длиной $3r$. К стержню приложен момент M . Масса диска m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота стержня φ .

Задача 30.3.



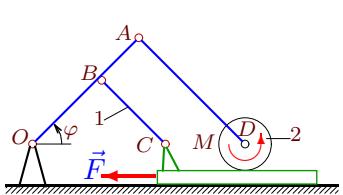
Внутренним ободом блок катится по неподвижной поверхности, внешним – касается подвижного штока. На блоке расположена точка массой m_1 . Радиусы блока R и r . Масса блока m_2 , радиус инерции – ρ . К блоку приложен момент M , к штоку – сила F . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять φ .

Задача 30.4.



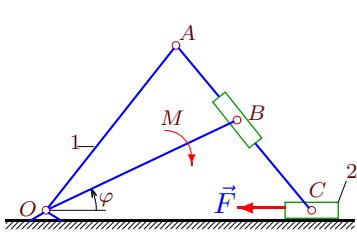
Два цилиндра одинакового радиуса R связаны нерастяжимой нитью. Оси цилиндров соединены стержнем AB шарнирного двухзвенника OAB . Цилиндр B катается по горизонтальной плоскости. К оси B приложена горизонтальная сила F , к цилиндуру A – момент M ; $OA = AB = a$. Масса кривошипа OA равна m_1 , цилиндра B – m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота кривошипа φ .

Задача 30.5.



Цилиндр радиуса R катается по горизонтальной поверхности платформы, скользящей по гладкой плоскости. Стержен $BC = a$ шарнирно соединяет кривошип OA и платформу. К платформе приложена горизонтальная сила F , к цилиндуру – момент M ; $OB = a$, $OA = AD = b$. Масса стержня BC равна m_1 , цилиндра – m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота кривошипа φ .

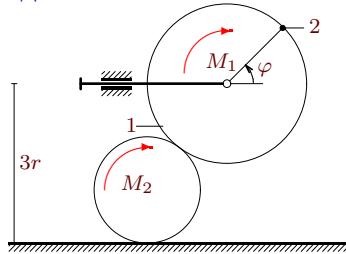
Задача 30.6.



На стержень AC двухзвенника OAC надета невесомая муфта B , шарнирно закрепленная на кривошипе OB длиной a . К кривошипу приложен момент M , к ползуну C , скользящему по горизонтальной поверхности, сила F ; $OA = AC = a$. Масса стержня OA равна m_1 , масса ползуна C – m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота кривошипа φ .

Задача 30.7.

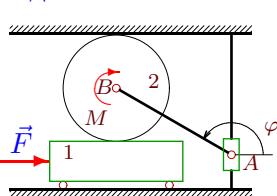
7



Цилиндр радиуса r катится по неподвижной поверхности и находится в зацеплении с цилиндром радиуса $R = 1.5r$, закрепленным шарнирно на горизонтальном штоке. К цилиндрам приложены моменты M_1 и M_2 . Масса верхнего цилиндра равна m_1 , точки на ободе — m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота цилиндра φ .

Задача 30.8.

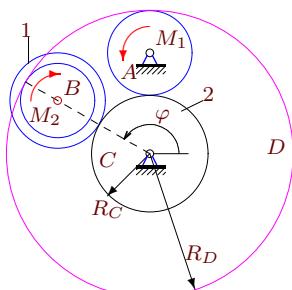
7



По вертикальной направляющей движется муфта A , шарнирно соединенная с диском радиусом R . Верхней точкой обода диск касается горизонтальной поверхности, нижней — бруска массой m_1 на невесомых подшипниках. Масса диска m_2 . $AB = a$. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять φ .

Задача 30.9.

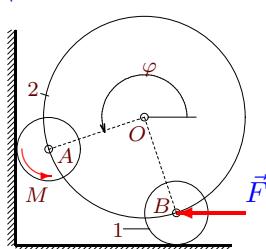
7



Цилиндр A с неподвижной осью находится в зацеплении с цилиндром C и внутренней поверхностью трубы D . Труба и цилиндр C врачаются на одной горизонтальной оси в разные стороны. Блок B катится без сопротивления и проскальзывания большим радиусом по цилинду C и меньшим по внутренней поверхности трубы D . К цилинду A приложен момент M_1 , к блоку — M_2 . Масса блока — m_1 , момент инерции блока J_B . Масса цилиндра C — m_2 . Даны радиусы цилиндра R_C , трубы R_D и меньший радиус блока r_B . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота цилиндра C φ .

Задача 30.10.

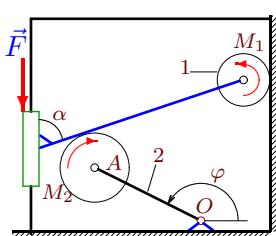
7



Оси цилиндров одинакового радиуса r расположены на ободе диска радиуса $R = 4r$, $AO \perp BO$. Цилиндр 1 массой m_1 катится по горизонтальной плоскости, другой цилиндр — по вертикальной. Масса диска m_2 . К оси цилиндра 1 приложена горизонтальная сила F . Момент M приложен к цилинду. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота диска φ .

Задача 30.11.

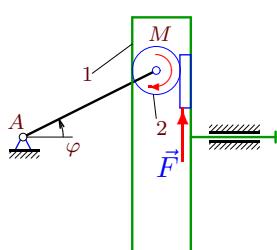
7



К вертикально движущейся муфте жестко прикреплен наклонный стержень, на конце которого расположен диск радиуса r , катящийся по вертикальной плоскости. Цилиндр радиуса R , на кривошипе $OA = a$, катится по стержню без проскальзывания. Масса диска равна m_1 , кривошипа — m_2 . К диску приложен момент M_1 , к цилинду момент M_2 , к муфте — вертикальная сила F . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота кривошипа φ .

Задача 30.12.

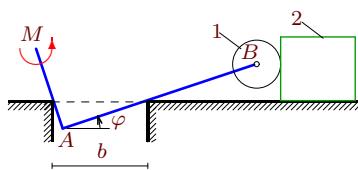
7



Цилиндр, шарнирно закрепленный на кривошипе длиной L , катится без проскальзывания по внутренней поверхности корпуса кулисы, увлекая в движение пластину, с которой он находится в зацеплении. Пластина скользит по корпусу без сопротивления. К цилинду приложен момент M , к пластине — вертикальная сила F . Масса кулисы — m_1 , цилиндра — m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота кривошипа φ .

Задача 30.13.

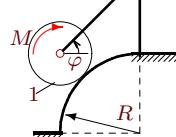
7



Невесомый уголок, составленный из двух жестко соединенных взаимно перпендикулярных стержней, опирается на гладкие опоры. Диск радиуса r , закрепленный на конце стержня длиной $AB = a$, катится по боковой поверхности груза, скользящего по гладкой плоскости. К уголку приложен момент M . Масса диска равна m_1 , груза — m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота уголка φ .

Задача 30.14.

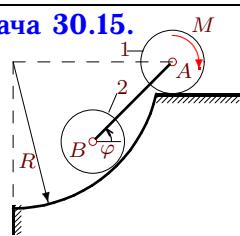
7



Ось диска массой m_1 радиусом r соединена стержнем длиной $4r$ с муфтой, скользящей по вертикальной направляющей. Диск катится по цилиндрической поверхности радиусом $R = 3r$. К диску приложен момент M . Масса муфты m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота стержня φ .

Задача 30.15.

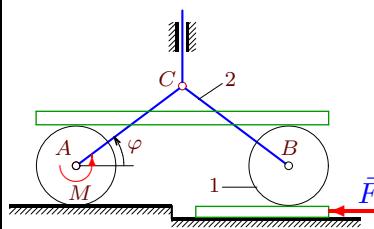
7



Оси двух дисков радиусами r соединены стержнем длиной $4r$. Диск A массой m_1 катится по горизонтальной поверхности, другой, массой m_2 , — по цилиндрической поверхности радиусом $R = 5r$. К диску A приложен момент M . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота стержня φ .

Задача 30.16.

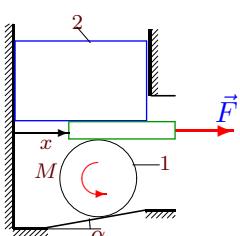
7



Два стержня одинаковой длины a шарнирно прикреплены к вертикальному штоку. Стержень AC соединен с осью диска A , который катится по горизонтальному основанию. Диск B катится по пластине, скользящей по тому же основанию. На дисках лежит горизонтальный бруск. Масса диска B равна m_1 , стержня BC — m_2 . К диску A приложен момент M , к пластине — горизонтальная сила F . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота стержня AC φ .

Задача 30.17.

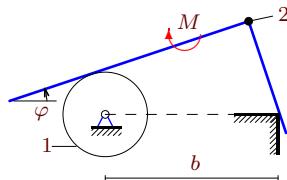
7



Между диском радиусом R и прессом зажата пластина, скользящая по гладкой поверхности пресса. Диск катится по наклонной (α) поверхности. Масса диска m_1 , пресса — m_2 . К диску приложен момент M , к пластине — горизонтальная сила F . Проскальзывание в точках контакта диска отсутствует. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять горизонтальное перемещение пластины x .

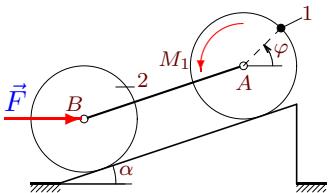
Задача 30.18.

7



Невесомый уголок, составленный из двух жестко соединенных взаимно перпендикулярных стержней, опирается без проскальзывания на диск массой m_1 радиуса R с неподвижной осью и гладкий угол. На уголке, к которому приложен момент M , находится точка массой m_2 . Все тела расположены в горизонтальной плоскости. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота уголка φ .

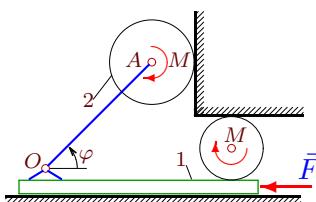
Задача 30.19.



Два цилиндра катятся по плоскости, наклоненной под углом α . Точка массой m_1 расположена на ободе невесомого цилиндра A радиусом R . К оси цилиндра B радиусом R массой m_2 приложена горизонтальная сила F . Цилиндры соединены невесомым стержнем длины L . Момент M_1 приложен к цилинду A . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота φ цилиндра A .

7

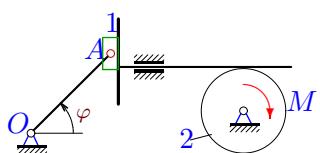
Задача 30.20.



На шарнире A кривошипа OA длиной a , закрепленного на горизонтально скользящем брусье, касаясь вертикальной поверхности, вращается цилиндр радиуса R . Между бруском массой m_1 и горизонтальной поверхностью катается цилиндр радиуса r . К цилиндрам приложены равные моменты M , к бруsku — горизонтальная сила F . Масса цилиндра A равна m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота кривошипа φ .

7

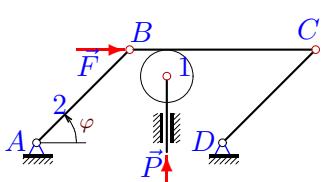
Задача 30.21.



Бруск A массы m_1 , закрепленный на кривошипе OA , скользит по поверхности поршня. Поршень приводит в движение цилиндр радиусом R массы m_2 . К цилинду приложен момент M . $AO = a$. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять φ .

7

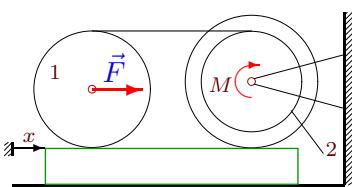
Задача 30.22.



Диск массы m_1 шарнирно закреплен на штоке и катится без проскальзывания по звену BC шарнирного параллелограмма, расположенного в горизонтальной плоскости. Масса $AB = m_2$. На шток действует сила P , на звено BC — сила F . $AB = a$. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять φ .

7

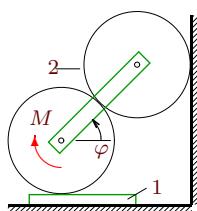
Задача 30.23.



Цилиндр массой m_1 катится без проскальзывания по бруски, скользящему по гладкой горизонтальной поверхности. По этому же бруску катится и блок (внешний радиус R , внутренний — r) с неподвижной осью. Цилиндр и блок огибают горизонтальную нить. Масса блока m_2 . Момент инерции блока J . На блок действует момент M , на цилиндр — горизонтальная сила F . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять координату x бруска.

7

Задача 30.24.

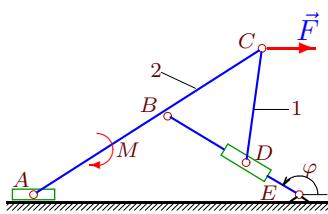


Оси цилиндров соединены спарником. Верхний цилиндр катится без проскальзывания по вертикальной плоскости. Нижний цилиндр находится в зацеплении с верхним и катится по пластинке массой m_1 , скользящей по горизонтальной плоскости. Радиусы цилиндров R . Масса верхнего цилиндра m_2 . К нижнему цилинду приложен момент M . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота спарника φ .

7

Задача 30.25.

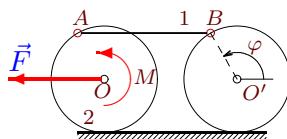
7



Стержень AC шарнирно соединен со стержнем BE , а шарнир C стержнем DC соединен с муфтой, скользящей по BE . Ползун A скользит по гладкой поверхности. К стержню AC приложен момент M , к шарниру C — горизонтальная сила F ; $AB = BE = a$, $BC = CD = b$. Масса стержня DC равна m_1 , стержня AC — m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота стержня BE φ .

Задача 30.26.

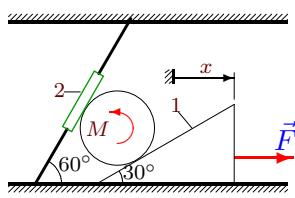
7



Два диска шарнирно соединены спарником AB массой m_1 . К диску массой m_2 приложен момент M и горизонтальная сила F . Второй диск считать невесомым; $AB \parallel OO'$. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять φ .

Задача 30.27.

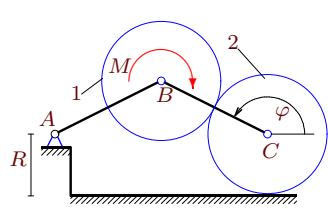
7



Цилиндр радиусом R зажат между муфтой, надетой на наклонный стержень, и призмой, скользящей по гладкой горизонтальной поверхности. Масса призмы m_1 , муфты — m_2 . К цилиндру приложен момент M , к призме — горизонтальная сила F . Прокользывание в точках контакта цилиндра отсутствует. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять x .

Задача 30.28.

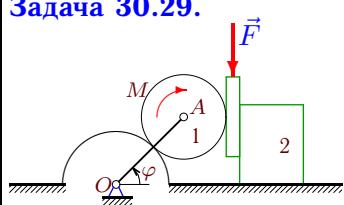
7



Два цилиндра одинакового радиуса R находятся в зацеплении. Цилиндр C катится по горизонтальной плоскости. Стержни AB и BC одинаковой длины шарнирно соединены на оси B . К цилиндуру B приложен момент M . Масса цилиндра B — m_1 , цилиндра C — m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота стержня BC φ .

Задача 30.29.

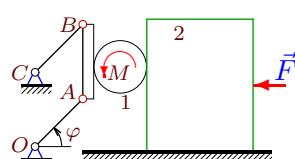
7



Цилиндр радиусом r массы m_1 катится по поверхности неподвижного цилиндра радиусом R и находится в зацеплении с бруском, скользящим по грани подвижного блока массой m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять φ .

Задача 30.30.

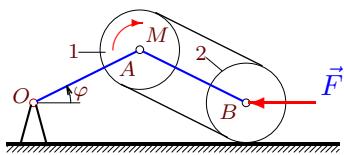
7



Цилиндр радиусом R массой m_1 катается по вертикальной поверхности звена AB шарнирного параллелограмма и боковой грани бруска массой m_2 . К бруску приложена сила F , к цилиндру — момент M . $AO = BC = a$. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять φ .

Задача 30.31.

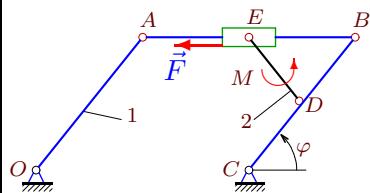
7



Два цилиндра одинакового радиуса R связаны нерастяжимой нитью. Оси цилиндров соединены стержнем AB шарнирного двухзвенника OAB . Цилиндр B катается по горизонтальной плоскости. К оси B приложена горизонтальная сила F , к цилиндуру A — момент M ; $OA = AB = a$. Масса стержня BC равна m_1 , цилиндра B — m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота кривошипа φ .

Задача 30.32.

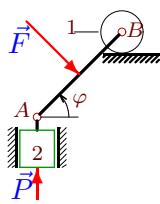
7



На горизонтальном стержне AB шарнирного параллелограмма $OABC$ надета невесомая муфта E , соединенная стержнем DE с серединой кривошипа BC . К стержню DE приложен момент M , к муфте E — горизонтальная сила F ; $OA = CB = 2a$, $DE = a$. Масса кривошипа OA равна m_1 , масса стержня DE — m_2 . Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять угол поворота кривошипа φ .

Задача 30.33.

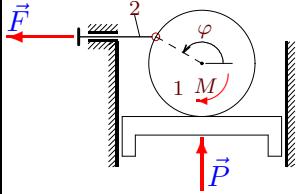
7



Невесомый стержень AB длиной a шарнирно соединяет диск массой m_1 , движущийся по горизонтальной поверхности, и вертикальный поршень массой m_2 . Сила F приложена к середине стержня под прямым углом, сила P — к поршню. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять φ .

Задача 30.34.

7



Цилиндр массой m_1 радиусом R находится на поверхности поршня. Шток массой m_2 , движущийся в горизонтальных направляющих, шарнирно прикреплен к ободу цилиндра. Момент M приложен к цилинду, сила P — к поршню, F — к штоку. Составить уравнение движения системы. За обобщенную координату принять φ .